

Lebenslauf

Name: Hannes Eilers
Geburtsdatum: Oktober 1987
Adresse: Bachmannstraße 1a
25746 Heide

Geburtsort: Celle
Nationalität: Deutsch

Website www.hanneseilers.de

Akademische Laufbahn

2004 – 2007 Fachgymnasium Technik Axel-Bruns Schule Celle
Fachbereich Elektrotechnik
Abiturnote: 2,5

2007 – 2008 Studium Uni Hannover
Bachelor of Science, Elektrotechnik

2008 – 2013 Studium FH Kiel
Bachelor of Engineering, Technische Informatik
Note: 2,3

2013 - 2016 Studium FH Kiel
Master of Science, Information Technology
Note: 1,7

seit 2016 Laboringenieur für Robotik
Fachhochschule Kiel

seit 2018 Promotion: Roboter in der Altenpflege
Universität Siegen

Praktische Erfahrungen

2007	Praktikum bei printronic elektr. Baugruppen GmbH, Hannover (8 Wochen)
2008 - 2009	Mitarbeit im Raceyard Formula Student Team FH Kiel
2011 - 2015	Gründung und Leitung: NorthernStars Hochschulgruppe für Robotik
2013	Fachpraktikum bei Rexxon GmbH, Kiel (12 Wochen)
2015 - 2017	Ehrenamtliche Tätigkeit bei Kiel hilft Flüchtlingen e.V. im Bereich Lagerlogistik und EDV-Entwicklung.
seit 2015	Freiberuflicher Ingenieur für Elektrontechnik, IT und Robotik
2015 - 2016	Anfertigung einer Masterarbeit bei IBAK Helmut Hunger GmbH, Kiel

Sprachkenntnisse

Deutsch	Muttersprache
Englisch	sehr gut
Französisch	Grundkenntnisse

Qualifikationen

- Projektmanagement
 - MS-Project,
 - Requirements Engineering
- Teamkommunikation

- CAD-Grundkenntnisse in Solid-Works
- Computerkenntnisse
 - Office
 - SVN und GIT-Repositories
 - Windows / Linux
 - Embedded Systems

- Programmiersprachen
 - C / C++
 - Java
 - Android-Programmierung
 - Python
 - Visual Basic
 - Visual Basic for Applications
 - JavaScript
 - Webanwendungen (HTML / CSS / PHP)
 - VHDL

- Schaltungsentwicklung und -design mit Eagle
- Platinenfertigung und gängige Platinenfertigungsverfahren
- AVR Mikrocontrollerprogrammierung
- Humanoide Roboter (NAO)
- Mensch-Maschine Kommunikation

- Erfahrungen in Waren- und Lagerlogistik

Abschlussarbeiten

Bachelor-Thesis:

Entwicklung der Steuerelektronik eines Mixed-Reality Roboters unter Beachtung aktueller Fertigungstechniken industrieller Kleinserien

Master-Thesis:

Android application for real time video streaming and remote control of sewer inspection robots.

Eigenentwicklungen-Software:

- Mensa-SH: Android App zur Anzeige der Mensa-Speisepläne des Studentenwerkes Schleswig-Holstein
- QR-Rallye: Onlineservice und Android App für QR basierte Schnitzeljagden
- RobotBluetoothJoystick: Android App zur Bluetooth-basierten Robotersteuerung
- JoystickView: Android Joystick Widget
- jFTDISerial: Plattformübergreifende Bibliothek zur Einbindung von seriellen Datenschnittstellen (bevorzugt von FTDI-Chip basiertenh Geräten) in Java Programme
- PHP Update Site: Web-API Service zur Verwaltung von Downloads zur Softwareaktualisierung
- MyBudget: Java Programm zur Verwaltung von Haushaltseinnahmen und -ausgaben
- MT Scrabble: Java-Framework für Scrabble KI-Anwendungen
- jWumpus: Java-Framework für KI-Anwendungen für das Wumpus-Problem
- Mixed-Reality-Framework: Mitentwicklung eines Java-Framework für ein halb-virtuelles KI-Roboter-System
- ArduESP8266: Arduino Bibliothek zur Ansteuerung von ESP8266 WLAN Modulen
- Social-Warehouse: Barcode gestütztes Warenerfassungssystem
- Social-Postoffice: Einfaches System zur Verwaltung von Briefen in einer Poststelle

Eigenentwicklungen-Hardware:

- USB RS232 Adapter-Platine
- 5V Netzteil-Platine
- Elektronischer Timer auf Basis eines ATtiny2313
- AVR basiertes Gedächtnisspiel („Simon-Game“)
- Licht- und Barometer-Erweiterungsplatine für die NanoWii Quadrocopter-Steuerplatine
- Wecker mit MP3 Funktion, Display und beleuchtetem Gehäuse (inkl. Gehäusefertigung)
- Modulare Ladestations-Module für Mixed-Reality Roboter
- Identifikations-Marker-Platinen für Mixed-Reality Roboter
- Sicherheits- und Leistungsplatine für den Betrieb von Infrarot-LEDs im Überspannungsbereich